

A.1 Să se verifice că familia (ordonată) de polinoame $B = [1 \ t - 1 \ (t - 1)^2 \ (t - 1)^3]$ formează o bază pentru spațiul $\text{POL}_3(\mathbb{R})$ și să se scie matricea transformării de la baza standard a acestui spațiu, $E = [1 \ t \ t^2 \ t^3]$, la B .

A.2 Să se găsească inversa matricei $A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & -1 \\ 4 & -2 & 1 \end{bmatrix}$

și să se rezolve ecuația matriceală $AX = \begin{bmatrix} 3 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix}$.

B.1 Să se verifice că familiile de vectori de mai jos (A & B)

$$A : a_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, a_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, a_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} \quad \&$$

$$B : b_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix}, b_2 = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}, b_3 = \begin{bmatrix} 6 \\ 7 \\ 9 \end{bmatrix}$$

sunt ambele baze în spațiul \mathbb{R}^3 și să se găsească matricea de transformare de la A la B ($B = AT^T$).

B.2 Să se verifice dacă matricea A de mai jos este singulară, să se găsească $\text{rang}A$ și o bază în COLSP_A :

$$A = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & 3 & 5 \end{bmatrix}.$$

Să se exprime coloana din afara acesteia în baza selectată.

C.1 Date fiind două baze ale spațiului \mathbb{R}^3 , anume

$$A : a_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, a_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, a_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} \quad \&$$
$$B : b_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix}, b_2 = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}, b_3 = \begin{bmatrix} 6 \\ 7 \\ 9 \end{bmatrix}$$

să se determine (simultan) coordonatele în baza B ale vectorilor a_1, a_2 și $X = 2a_1 - 5a_2 + 3a_3$.

Sugestie: Se poate determina X ca vector din \mathbb{R}^3 și se pot apoi găsi coordonatele cerute rezolvând un sistem neomogen triplu cu coeficienții în matricea B și termenii liberi a_1, a_2 și X . Alternativ, se poate determina matricea de trecere T de la A la B , apoi coordonatele cerute în B aplicând (simultan) formula de transformare a coordonatelor.

C.2 Să se determine parametrul real m pentru care sistemul omogen

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + mx_3 - x_4 = 0, \\ 2x_1 + x_2 - x_3 + x_4 = 0, \\ 3x_1 - x_2 - x_3 - x_4 = 0, \\ mx_1 - 2x_2 - 2x_4 = 0 \end{cases}$$

admite soluții nebanale și să se găsească (o bază pentru) subspațiul soluțiilor S în acest(e) caz(uri).

D.1 Dați fiind vectorii

$$a_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, a_2 = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, a_3 = \begin{bmatrix} -3 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} \quad (1) \quad \& \quad X = -8a_1 + 4a_2 - a_3, \quad (2)$$

să se determine coordonatele lui X în baza B care constă din

$$\begin{cases} b_1 = a_1 + a_2 + a_3, \\ b_2 = a_1 + a_2 - a_3, \\ b_3 = a_1 - a_2 + a_3. \end{cases} \quad (3)$$

Încercați să verificați rezultatul.

Sugestie: Matricea de trecere T de la A la B rezultă din (3). Cu aceasta, se pot găsi coordonatele X_B folosind formula de transformare. Alternativ, se pot găsi efectiv vectorii bazei B și - apoi - coordonatele X_B - rezolvând sistemul neomogen $BX_B = X$.

D.2 Să se aducă matricea de mai jos la o formă quasi-triunghiulară și să se găsească o bază pentru COLSP_A :

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 4 & 10 & 1 \\ 4 & 8 & 18 & 7 \\ 10 & 18 & 40 & 17 \\ 1 & 7 & 17 & 3 \end{bmatrix}.$$

E.1 Să se determine inversa matricei de mai jos și să se verifice rezultatul :

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 6 \\ 4 & 2 & 8 \\ 1 & 3 & 5 \end{bmatrix}.$$

E.2 Să se stabilească dependența / independența liniară a vectorilor din \mathbb{R}^4

$$v_1 = \begin{bmatrix} 2 \\ -5 \\ 3 \\ 10 \end{bmatrix}, \quad v_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 3 \end{bmatrix}, \quad v_3 = \begin{bmatrix} 3 \\ 3 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

și să se scrie o relație de liniară dependență, dacă ea există.

F.1 Să se determine (câte o bază în fiecare din) subspațiile $W_1 + W_2$ și $W_1 \cap W_2$ unde

$$W_1 = \mathcal{L} \left(\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 5 \\ 6 \\ 6 \end{bmatrix} \right) \text{ iar } W_2 = \mathcal{L} \left(\begin{bmatrix} -1 \\ -3 \\ 4 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 4 \\ -3 \end{bmatrix} \right)$$

Sugestie: Se pot nota cu a_1, a_2 generatorii lui W_1 și cu a_3, a_4 generatorii lui W_2 . Apoi $u = \lambda_1 a_1 + \lambda_2 a_2 \in W_1$ și $w = \dots \in W_2$.

F.2 Să se determine parametri reali α & β care asigură existența unei infinități de soluții pentru sistemul neomogen

$$\begin{cases} 4x_1 + 3x_2 + x_3 = 5, \\ x_1 + 5x_2 - 3x_3 = 4, \\ \alpha x_1 + \beta x_2 + 4x_3 = \alpha + \beta \end{cases}$$

și să se determine mulțimea S al soluțiilor sale în acest caz.

Sugestie: Se va impune o condiție de rang pentru matricea coeficienților $A(\alpha, \beta)$ și apoi o condiție de compatibilitate, utilizând o teoremă clasică pe matricea lărgită $\tilde{A}(\alpha, \beta)$. Cu parametri α, β astfel determinați, se va căuta soluția generală a sistemului neomogen particular. Se recomandă verificarea soluției generale obținute.

G.1 Să se determine soluția generală a sistemului omogen $AX = 0$ unde

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 2 & 1 & 4 \end{bmatrix}.$$

Să se determine (o bază pentru) subspațiul S al soluțiilor acestui sistem.

G.2 Să se determine o relație de dependență liniară între vectorii familiei

$$\mathcal{A} : u_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix}, u_2 = \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix}, u_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix}, u_4 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}.$$

Să se determine o bază \mathcal{B} pentru subspațiul $W = \mathcal{L}(\mathcal{A})$ și să se exprime liniar vectorii din afara lui \mathcal{B} în această bază.

Sugestie: O bază a lui W se poate determina aducând matricea $A = [u_1 \ u_2 \ u_3 \ u_4]$ la o formă quasi-triunghiulară. Continuând transformările până la obținerea unei forme quasi-diagonale, se va determina (din soluția sistemului $AX = \mathbf{0}$) atât o relație (generală) de dependență cât și – pe coloanele (secundare) din afara lui I_r – coordonatele cerute în baza \mathcal{B} .

H.1 Să se determine soluția generală a sistemului omogen $AX = \mathbf{0}$ unde

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 2 & -1 & 3 \\ 3 & -5 & 4 \\ 1 & 17 & 4 \end{bmatrix}.$$

Să se determine (o bază pentru) subspațiul S al soluțiilor acestui sistem.

H.2 Să se determine o relație de dependență liniară între polinoamele din $\text{POL}_2(\mathbb{R})$

$$\mathcal{A} : p_1 = -1 + 2t + t^2, \quad p_2 = 1 + 3t^2, \quad p_3 = 1 + t + 5t^2.$$

Să se determine o bază \mathcal{B} pentru subspațiul $W = \mathcal{L}(\mathcal{A})$ și să se exprime liniar polinomul din afara lui \mathcal{B} în această bază.

Sugestie: Se recomandă reprezentarea polinoamelor prin vectorii-coloană u_1, u_2, u_3 din \mathbb{R}^3 ai coeficienților. O bază a lui W se poate determina aducând matricea $A = [u_1 \ u_2 \ u_3]$ la o formă quasi-triunghiulară. Continuând transformările până la obținerea unei forme quasi-diagonale, se va determina (din soluția sistemului $AX = \mathbf{0}$) atât o relație (generală) de dependență cât și – pe coloanele (secundare) din afara lui I_r – coordonatele cerute în baza \mathcal{B} .

J.1 Să se determine rangul matricei

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 3 & -3 & 1 \\ 5 & 9 & -10 & 3 \\ -1 & 0 & 5 & -2 \\ 2 & 1 & -3 & 1 \end{bmatrix}.$$

Să se determine o bază B pentru subspațiul COLSP_A și să se exprime liniar coloana / coloanele din afara bazei în această bază B . Să se determine și soluția sistemului omogen $AX = \mathbf{0}$.

Sugestie: Toate elementele care se cer mai sus determinate se pot obține prin aducerea matricei A la o formă quasi-triunghiulară, apoi la una quasi-diagonală, prin transformări cu liniile lui A .

J.2 Să se determine subspațiul S al soluțiilor sistemului omogen $A(\lambda)X = \mathbf{0}$, în cazul $S \neq \{\mathbf{0}\}$, unde

$$A(\lambda) = \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 & 2 \\ 1 & -1 & 3 & -3 \\ \lambda & 1 & 1 & 1 \\ 4 & 2 & 0 & \lambda \end{bmatrix}.$$

Sugestie: Se va impune condiția $\text{rang}A(\lambda) < 4$ care-l va determina pe λ . Cu acest λ înlocuit în $A(\lambda)$ se va proceda la rezolvarea sistemului (de preferință prin transformări cu liniile matricei coeficienților).

K.1 Se consideră, în spațiul \mathbb{R}^3 , subspațiile

$$U = \mathcal{L} \left(\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} \right), \quad W = \mathcal{L} \left(\begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \alpha \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} \right).$$

- (i) Să se determine $\dim U$, $\dim W$;
 (ii) Să se determine $\alpha \in \mathbb{R}$ astfel încât $U \cap W = \{\mathbf{0}\}$;
 (iii) Pentru $\alpha = 2$, să se verifice că vectorul $X = \begin{bmatrix} 2 \\ 5 \\ 1 \end{bmatrix} \in U \oplus W$.

Sugestie: Se pot nota cu a_1 generatorul lui U și cu a_2, a_3 generatorii lui W . Condiția din (ii) este echivalentă cu reducerea mulțimii soluțiilor unui sistem omogen la un singur vector. .

K.2 Să se studieze dependența / independența liniară a vectorilor de mai jos în funcție de parametrul real m .

$$V_1 = \begin{bmatrix} m \\ 1 \\ m \\ m \end{bmatrix}, \quad V_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ m \\ m \\ 1 \end{bmatrix}, \quad V_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ m \end{bmatrix}.$$

Pentru cazul dependenței să se scrie o relație de dependență între cei 3 vectori.

Sugestie: Se recomandă folosirea metodei bordării (ca la determinarea rangului), plecând de la un minor de ordin 2 presupus a fi $\neq 0$.

L.1 Să se studieze, în funcție de parametrul $\sigma \in \mathbb{R}$, dependența / independența liniară a matricelor

$$A_1 = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}, \quad A_2 = \begin{bmatrix} 3 & -1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}, \quad A_3 = \begin{bmatrix} -1 & -1 \\ 0 & 5 \end{bmatrix},$$

$$A_4(\sigma) = \begin{bmatrix} 2 - \sigma & \sigma + 1 \\ \sigma & 3 \end{bmatrix}.$$

Sugestie: Ecuația în λ_i ($i = \overline{1,4}$) pentru cercetarea dependenței / independenței este echivalentă cu un sistem omogen de tip 4×4 ; elementele fiecăreia din cele 4 matrici se vor scrie pe câte o coloană (a matricei coeficienților sistemului), într-o anumită – dar aceeași – ordine.

L.2 Se consideră, în spațiul \mathbb{R}^3 , vectorii

$$a_1 = \begin{bmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad a_2 = \begin{bmatrix} 3 \\ -2 \\ 4 \end{bmatrix}, \quad a_3 = \begin{bmatrix} 4 \\ 0 \\ 8 \end{bmatrix}, \quad X = \begin{bmatrix} -5 \\ -6 \\ -16 \end{bmatrix}, \quad Y = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 3 \end{bmatrix};$$

(i) Să se determine $\dim W$ unde $W = \mathcal{L}(a_1, a_2, a_3)$. Dacă este cazul, să se determine o bază B pentru subspațiul W .

(ii) Să se determine dacă $X, Y \in W$ împreună cu coordonatele corespunzătoare.

Sugestie: La (i). se va verifica dacă cei 3 generatori pot forma o bază; în caz contrar se va determina o bază B . La (ii) se va studia un sistem neomogen dublu și se va găsi soluția unuia din sistemele componente. Se recomandă verificarea coordonatelor găsite, X_B . sau Y_B .

M.1 Să se determine inversa matricei A și să se rezolve ecuația matriceală $XA = B$, unde

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 1 & -1 \\ 2 & 0 & 2 \\ 3 & 1 & 2 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 5 & -2 & -3 \\ 4 & 2 & 0 \end{bmatrix}.$$

M.2 Se consideră matricea din $\mathcal{M}_{3 \times 5}(\mathbb{R})$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 2 & 1 & 4 \end{bmatrix}$$

și subspațiile $W_1 = \mathcal{L}(A^1, A^2, A^3)$, $W_2 = \mathcal{L}(A^4, A^5)$.

- (i) Să se determine o bază B pentru subspațiul $W_1 + W_2$. și o alta pentru $W_1 \cap W_2$.
(ii) Să se verifice teorema lui Grassmann (după determinarea $\dim W_1$ și $\dim W_2$).

Sugestie: La (i). se va determina o bază pentru $W_1 + W_2$, formată din câteva coloane ale lui A , prin aducerea matricei la o formă quasi-triunghiulară. Pentru $W_1 \cap W_2$ se va găsi un vector $U = \lambda_1 A^1 + \lambda_2 A^2 + \lambda_3 A^3 = \lambda_4 A^4 + \lambda_5 A^5$ după rezolvarea sistemului omogen (de tip 3×5) corespunzător ultimei ecuații. Este de așteptat ca U să depindă de (cel puțin) 2 parametri, $2 \geq 5 - \text{rang } A$.
